

---

$\mathbb{R}^n$  中的子空间. (行空间, 列空间, 更进一步理解行秩 = 列秩)

$$\underline{A} \quad m \times n \quad x \in \mathbb{R}^n.$$

$Ax = 0$  解集满足

① 加法封闭 closed under addition.

② 数乘封闭 closed under scalar multiplication.

定义: 将满足 ①, ② 的  $\mathbb{R}^n$  中的子集称为  $\mathbb{R}^n$  的子空间  
非空  $W$

例子: 0 子空间.  $\{0\}$  只包含 0 向量.

性质: 任一  $\mathbb{R}^n$  的子空间  $W$  均包含 0 向量.

证明:  $0 \in \mathbb{R}$ .  $0 \cdot v = 0 \leftarrow 0$  向量.  
           $\uparrow \quad \uparrow$   
          实数  $W$  中的向量

0 子空间是 最小的子空间.  
包含关系下

— kernel (零空间) 定义:  $A \ m \times n$ .

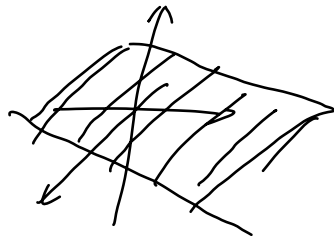
$$\ker A = \{x \in \mathbb{R}^n \mid Ax = 0\} \subset \mathbb{R}^n$$

例子.  $A \ 3 \times 3$

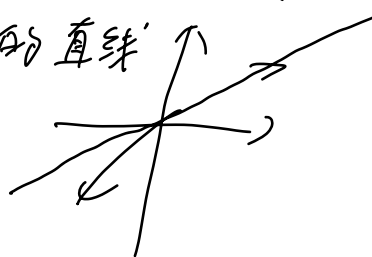
$$\operatorname{rk}(A) = 0, \quad \ker A = \mathbb{R}^3$$



$$\operatorname{rk}(A) = 1, \quad \ker A = \text{通过原点的平面.}$$



$$\operatorname{rk}(A) = 2, \quad \ker A = \text{通过原点的直线}$$



$$\operatorname{rk}(A) = 3 \quad \ker A = \{0\}$$

## 二. Span (张成, 线性生成)

定义:  $v_1, \dots, v_s \in \mathbb{R}^n$ . ( $v_1, \dots, v_s$  可重复)

$$\begin{aligned}\text{Span}_{\mathbb{R}}(v_1, \dots, v_s) &= \{ \text{linear combinations of } v_1, \dots, v_s \} \\ &= \{ x_1 v_1 + \dots + x_s v_s \mid x_i \in \mathbb{R} \}.\end{aligned}$$

验证:  $\text{Span}_{\mathbb{R}}(v_1, \dots, v_s)$  满足子空间的 ①. ②.  
是  $\mathbb{R}^n$  的子空间.

Span 与 linear system  $Ax = b$ .

$$A \text{ } m \times n. \quad A = [v_1 \dots v_n] \quad v_i \in \mathbb{R}^m, \quad b \in \mathbb{R}^m$$

$$Ax = b \text{ 有解} \Leftrightarrow b \in \text{Span}_{\mathbb{R}}(v_1, \dots, v_n)$$

也称  $\text{Span}_{\mathbb{R}}(v_1, \dots, v_n)$  是  $A$  的列空间 (column space)

(有时记作  $C(A)$ )  $C(A) \subset \mathbb{R}^m$ .

同样可定义  $A$  的行空间. (row space)  $\subset \mathbb{R}^n$ .

也可以定无穷多个向量的 span.  $\{v_i\}_{i \in I}$ .  $I$  指标集  
 $v_i \in \mathbb{R}^n$ . 下标集

$$\text{Span}_{\mathbb{R}} \{v_i\}_{i \in I} = \underbrace{\{ x_{i_1} v_{i_1} + \dots + x_{i_k} v_{i_k} \}}_{\text{所有有限和. } \uparrow} \mid x_{i_1}, \dots, x_{i_k} \in \mathbb{R}, k \in \mathbb{Z}_{>0}, i_1, \dots, i_k \in I \}.$$

1  
(无穷和不包含在内. 为什么? 没定义.)

通过“+”, “.” (=) 有限个的线性组合)

两种产生子空间的方式. kernel, span.

联系:

ker  $AX=0$  解的结构  $x_{i_1} \dots x_{i_k}$  自由元  
 $x_{j_1} \dots$  主元.

$x_{j_a}$  = "linear combination" of  $x_{i_1} \dots x_{i_k}$

解:  $x = x_{i_1} \begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ 1 \\ \vdots \end{pmatrix} + x_{i_2} \begin{pmatrix} v_2 \\ \vdots \\ 0 \\ \vdots \end{pmatrix} + \dots + x_{i_k} \begin{pmatrix} v_k \\ \vdots \\ 0 \\ \vdots \end{pmatrix}$

第  $i_1$  个位置是 1.

$i_2, \dots, i_k$  是 0.

$$\boxed{A \ m \times n}$$

$$\ker A = \text{span}_{\mathbb{R}} (v_1 \dots v_k) \quad k = n - \text{rk}(A)$$

反之, 是否  $\text{span}_{\mathbb{R}} (v_1 \dots v_k) = \ker A$  for some  $A$ ?

任取  $v_1, \dots, v_k \in \mathbb{R}^m$

例子:  $\mathbb{R}^3$ .

$$\text{Span}_{\mathbb{R}} \left( \underbrace{\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}}_{v_1}, \underbrace{\begin{pmatrix} 4 \\ 5 \\ 6 \end{pmatrix}}_{v_2} \right)$$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \text{Span}_{\mathbb{R}} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \\ 6 \end{pmatrix} \right) \Leftrightarrow$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 4 \\ 2 & 5 \\ 3 & 6 \end{bmatrix} \cdot \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \quad \text{对 } \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} \text{ 有解.}$$

$$\Leftrightarrow \text{rk} \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ 2 & 5 \\ 3 & 6 \end{pmatrix} = \text{rk} \begin{pmatrix} 1 & 4 & x_1 \\ 2 & 5 & x_2 \\ 3 & 6 & x_3 \end{pmatrix}$$

row reduction

$$\begin{pmatrix} 1 & 4 & x_1 \\ 2 & 5 & x_2 \\ 3 & 6 & x_3 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 4 & x_1 \\ 0 & -3 & x_2 - 2x_1 \\ 0 & -6 & x_3 - 3x_1 \end{pmatrix}$$

$$\rightarrow \begin{pmatrix} \textcircled{1} & 4 & x_1 \\ 0 & \textcircled{-3} & x_2 - 2x_1 \\ \hline 0 & 0 & \underline{x_3 - 2x_2 + x_1} \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow x_3 - 2x_2 + x_1 = 0$$

$$A = [1, -2, 1].$$

$$\ker A = \text{Span}(v_1, v_2)$$

性质: 行变换不改变  $A$  的行空间.

证明:  $A = \begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_m \end{pmatrix}$ ,  $A$  作行变换  $\bar{A} = \begin{pmatrix} \bar{v}_1 \\ \vdots \\ \bar{v}_m \end{pmatrix}$

$\Rightarrow \bar{v}_1, \dots, \bar{v}_m$  都是  $v_1, \dots, v_m$  的 linear combination.

$\Rightarrow \bar{v}_i \in \text{Span}_{\mathbb{R}}(v_1, \dots, v_m)$

$\Rightarrow \text{Span}_{\mathbb{R}}(\bar{v}_1, \dots, \bar{v}_m) \subset \text{Span}_{\mathbb{R}}(v_1, \dots, v_m)$

反之, 由行变换可逆,  $\supset \supset$ .

例子:  $\text{Span}_{\mathbb{R}} \left( \underbrace{\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}}_{v_1}, \underbrace{\begin{pmatrix} x \\ y \\ 6 \end{pmatrix}}_{v_2} \right) = \text{Span}_{\mathbb{R}} \left( \underbrace{\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}}_{v_1}, \underbrace{\begin{pmatrix} x \\ y \\ 6 \end{pmatrix}}_{v_2}, \underbrace{\begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ 9 \end{pmatrix}}_{v_3} \right)$

因为  $v_3 = 2v_2 - v_1$ ,

$$\begin{aligned} a_1 v_1 + a_2 v_2 + a_3 v_3 &= a_1 v_1 + a_2 v_2 + a_3 (2v_2 - v_1) \\ &= (a_1 - a_3) v_1 + (a_2 + 2a_3) v_2 \end{aligned}$$

$v_3$  是多余的 (redundant)

寻找“最经济”最小的生成元组以及  $\text{Span}$  中 linear combination 的系数唯一性 (线性表出的唯一性)